

# Identificazione dei Modelli e Analisi dei Dati LS

Prof. G. De Nicolao

I prova in itinere - 16 Novembre 2006

**Cognome** ..... **Nome**.....

**Matricola** ..... **Firma**.....

- Compilare a penna questo foglio all'inizio della prova.
- Durante lo svolgimento della prova, non è consentito l'uso di materiale diverso dai comuni strumenti di calcolo, scrittura e disegno.
- Le risposte devono essere scritte in modo chiaramente leggibile nello spazio immediatamente seguente ogni domanda (se necessario, a seguito di cancellature, passare sul retro).
- Le uniche risposte valide sono quelle riportate nel presente fascicolo, che va consegnato, senza fogli aggiuntivi, al termine della prova.

1.
2.
3.
4.

1. Si consideri il modello  $Y = \Phi\Theta + V$ , dove  $V \sim N(0, \Sigma_V)$  e  $\Theta \sim N(m_\Theta, \Sigma_\Theta)$  sono V.C. tra di loro indipendenti. Riportare l'espressione e le proprietà dello stimatore di Bayes.

2. Si consideri il seguente modello:

$$Y_1 = \theta + V_1$$

$$Y_2 = \theta + V_2$$

dove  $V \sim N(0, \Psi)$ ,  $\Psi = \text{diag}\{1, 2\}$ . I dati osservati sono  $Y_1 = 3$ ,  $Y_2 = 6$ .

(a) Ricavare, riportando i passaggi, la stima  $\theta^{ML}$ .

$$Y|\theta \sim N(m, \Psi), m = [\theta \quad \theta]'$$

$$L(\theta) = f_{Y|\theta}(Y|\theta) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^2 \det \Psi}} e^{-\frac{1}{2} \left[ (Y_1 - \theta)^2 + \frac{(Y_2 - \theta)^2}{2} \right]}, S(\theta) = \ln L(\theta)$$

$$\frac{\partial S(\theta)}{\partial \theta} = 0 \Rightarrow Y_1 - \theta + \frac{Y_2 - \theta}{2} = 0 \Rightarrow \theta^{ML} = \frac{2}{3}Y_1 + \frac{1}{3}Y_2 = 4$$

(b) Si assuma che  $\theta$  sia una V.C. con d.d.p. a priori di tipo esponenziale avente media unitaria. Ricavare, riportando i passaggi, la stima  $\theta^{MAP}$ .

$$f_{\theta|Y}(\theta|Y) \propto f_{Y|\theta}(Y|\theta)f_{\theta}(\theta) \Rightarrow \ln f_{\theta|Y}(\theta|Y) = C + \ln f_{Y|\theta}(Y|\theta) + \ln f_{\theta}(\theta)$$

$$= C' - \frac{1}{2} \left[ (Y_1 - \theta)^2 + \frac{(Y_2 - \theta)^2}{2} \right] - \theta$$

Annullando la derivata rispetto a  $\theta$ :

$$Y_1 - \theta + \frac{Y_2 - \theta}{2} - 1 = 0 \Rightarrow \theta^{MAP} = 10/3$$

3. Si consideri il seguente modello:

$$Y_k = e^{-\theta t_k} + V_k, \text{Var}[V] = I$$

$$t_1 = 0.5, t_2 = 1$$

$$Y_1 = 0.5, Y_2 = 0.5$$

Si supponga che nel corso di un algoritmo iterativo il valore della stima alla  $k$ -esima iterazione sia  $\theta^{(k)} = 2$ .

(a) Ricavare, riportando i passaggi, il valore della matrice di sensitività in corrispondenza di  $\theta = \theta^{(k)}$ .

$$\Phi(\theta) = \begin{bmatrix} e^{-0.5\theta} \\ e^{-\theta} \end{bmatrix}, \frac{\partial \Phi(\theta)}{\partial \theta} = \begin{bmatrix} -0.5e^{-0.5\theta} \\ -e^{-\theta} \end{bmatrix}$$

$$\Phi_{\theta}^{(k)} = \begin{bmatrix} -0.5e^{-1} \\ -e^{-2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0.1839 \\ -0.1353 \end{bmatrix}$$

(b) Calcolare  $\theta^{(k+1)}$  utilizzando l'algoritmo di Gauss-Newton.

$$\begin{aligned} \theta^{(k+1)} &= \theta^{(k)} + \left( \Phi_{\theta}^{(k)'} \Phi_{\theta}^{(k)} \right)^{-1} \Phi_{\theta}^{(k)'} (Y - \Phi(\theta^{(k)})) \\ &= 2 + (0.25e^{-2} + e^{-4})^{-1} \begin{bmatrix} -0.5e^{-1} & -e^{-2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.5 - e^{-1} \\ 0.5 - e^{-2} \end{bmatrix} = 0.5876 \end{aligned}$$

4. Dire se le seguenti affermazioni sono vere o false: (Punteggio: risposta esatta =1, errore=-1, non risponde =0)

- |  | $V$                                 | $F$                                 |
|--|-------------------------------------|-------------------------------------|
| (a) Uno stimatore a massima verosimiglianza può essere polarizzato.  | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>            |
| (b) Lo stimatore a massima verosimiglianza della media di V.C. i.i.d. esponenziali è asintoticamente gaussiano.  | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>            |
| (c) Le osservazioni $Y$ ed il vettore dei parametri $\theta$ sono V.C. congiuntamente gaussiane se e solo se $\theta^{MAP} = \theta^B$ .   | <input type="checkbox"/>            | <input checked="" type="checkbox"/> |
| (d) Se $X$ e $Y$ sono V.C congiuntamente gaussiane con media nulla e varianza unitaria, allora $E[X Y = y] = r_{XY}y$ .  | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>            |
| (e) In generale $E[X Y = y]$ è una funzione non lineare di $y$ .   | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>            |
| (f) Per il modello $Y = \Phi\theta^o + V, V \sim N(0, \sigma^2\Psi)$ , $\theta^{ML}$ è uno stimatore a minima varianza.  | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>            |
| (g) Per il modello $Y = \Phi(\theta^o) + V, V \sim N(0, \sigma^2\Psi)$ , $\theta^{ML}$ è sempre gaussiano.   | <input type="checkbox"/>            | <input checked="" type="checkbox"/> |
| (h) Si consideri lo stimatore di Bayes per il modello $Y = \Phi\theta + V, V \sim N(0, \Sigma_V), \theta \sim N(0, \Sigma_\theta)$ . Allora, $\theta^B$ dipende linearmente da $Y$ . | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>            |
| (i) Si consideri il confronto tra modelli lineari nei parametri. Le condizioni di applicabilità del criterio $C_p$ sono meno restrittive di quelle del test $F$ .                    | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>            |
| (j) In una rete MLP, il numero dei parametri è uguale al numero dei neuroni.   | <input type="checkbox"/>            | <input checked="" type="checkbox"/> |