

Identificazione dei Modelli e Analisi dei Dati LS

Prof. G. De Nicolao

I prova in itinere - 24 Novembre 2009

Cognome **Nome**.....

Matricola **Firma**.....

- Compilare a penna questo foglio all'inizio della prova.
- Durante lo svolgimento della prova, non è consentito l'uso di materiale diverso dai comuni strumenti di calcolo, scrittura e disegno.
- Le risposte devono essere scritte in modo chiaramente leggibile nello spazio immediatamente seguente ogni domanda (se necessario, a seguito di cancellature, passare sul retro).
- Le uniche risposte valide sono quelle riportate nel presente fascicolo, che va consegnato, senza fogli aggiuntivi, al termine della prova.

1.
2.
3.
4.

1. Si considerino una V.C. scalare θ di tipo esponenziale, con $E[\theta] = 1/\lambda$, ed un vettore casuale X tale che

$$X|\theta \sim N(\theta, \sigma^2 I)$$

I parametri λ e σ^2 sono noti.

- (a) Scrivere, motivando la risposta, l'espressione del problema di ottimizzazione la cui soluzione fornisce θ^{MAP} .

- (b) Si supponga che $X = [2 \quad 4 \quad 3]$, $\lambda = 2$ e $\sigma^2 = 1$. Calcolare, riportando i passaggi, il valore di θ^{MAP} .

2. Siano $X_i \sim N(\theta, \sigma_i^2)$, $i = 1, \dots, n$ delle V.C. tra loro indipendenti con σ_i^2 note. Ricavare, riportando i passaggi, lo stimatore θ^{ML} .

3. Si consideri il seguente modello:

$$Y_i = \theta_1 x_i + \theta_2^3 + V_i, i = 1, 2, 3, V \sim N(0, I)$$

$$x_1 = 1, x_2 = -2, x_3 = 1$$

$$Y_1 = 3, Y_2 = -1, Y_3 = 1$$

(a) Supponendo che $\theta^k = [1 \ 1]$, ricavare θ^{k+1} mediante l'algoritmo di Gauss-Newton.

(b) Calcolare θ^{ML} senza usare algoritmi iterativi.

4. Dire se le seguenti affermazioni sono vere o false: (Punteggio: risposta esatta =1, errore=-1, non risponde =0)

V F

(a) La stima a massima verosimiglianza si basa sull'ipotesi che le osservazioni siano i.i.d..

□ □

(b) Siano $X_i \sim N(\theta, \sigma_i^2)$, $i = 1, \dots, n$ delle V.C. tra loro indipendenti. Allora, θ^{ML} coincide con la media campionaria se e solo se $\sigma_i^2 = \sigma^2$, $\forall i$.

□ □

(c) Se X e θ sono incorrelate, la varianza dell'errore di stima dello stimatore MS lineare è pari a $Var[\theta]$.

□ □

(d) La stima θ^B , se esiste, è unica.

□ □

(e) Se $f_\theta(\theta)$ è costante, allora $\theta^{MAP} = \theta^{ML}$.

□ □

(f) Per il modello $Y = \Phi\theta + V$, $V \sim N(0, \sigma^2\Psi)$, θ^{ML} è gaussiana se e solo se σ^2 è nota.

□ □

(g) Per il modello $Y = \Phi\theta + V$, $V \sim N(0, \sigma^2 I)$, relativamente alla stima θ^{ML} , la V.C. SSR è gaussiana.

□ □

(h) Si consideri lo stimatore di Bayes per il modello $Y = \Phi\theta + V$, $V \sim N(0, \Sigma_V)$, $\theta \sim N(0, \Sigma_\theta)$, $\Sigma_V = \sigma^2\Psi > 0$, $\sigma^2\Sigma_\theta > 0$, θ e V indipendenti. Allora, θ^B non dipende da σ^2 .

□ □

(i) Per il modello $Y = \Phi(\theta^o) + V$, $V \sim N(0, \sigma^2\Psi)$, il vettore dei residui $\epsilon := Y - \Phi(\theta^{ML})$ è gaussiano.

□ □

(j) Il test F per modelli lineari nei parametri assume la gaussianità dei dati.

□ □