

Identificazione dei Modelli e Analisi dei Dati

Prof. G. De Nicolao

II Prova scritta - 1 Febbraio 2016

Cognome **Nome**.....

Matricola **Firma**.....

- Compilare a penna questo foglio all'inizio della prova.
- Durante lo svolgimento della prova, non è consentito l'uso di materiale diverso dai comuni strumenti di calcolo, scrittura e disegno.
- Le risposte devono essere scritte in modo chiaramente leggibile nello spazio immediatamente seguente ogni domanda (se necessario, a seguito di cancellature, passare sul retro).
- Le uniche risposte valide sono quelle riportate nel presente fascicolo, che va consegnato, senza fogli addizionali, al termine della prova.

1.
2.
3.
4.

1. Si considerino le V.C. indipendenti, $X \sim N(\theta, 1)$ e $Y \sim N(2\theta, 2)$ e si consideri lo stimatore $\hat{\theta} = \alpha(X + Y)$

(a) Calcolare $E[\hat{\theta}]$, $Var[\hat{\theta}]$ e determinare α in modo che $\hat{\theta}$ sia non polarizzato.

(b) Dare la definizione di Mean Square Error (MSE) e calcolarlo.

(c) Per $\theta = 1/3$, determinare α che minimizza il MSE.

2. Si considerino le V.C. indipendenti e identicamente distribuite $X_i, i = 1 \dots n$.

(a) Dare la definizione di momento campionario e momento campionario di ordine k .

(b) Dimostrare che i momenti campionari sono stimatori asintoticamente gaussiani.

(c) Dimostrare che i momenti campionari sono stimatori consistenti dei rispettivi momenti.

3. Si considerino i seguenti dati

$$\begin{array}{lll} y(1) = -3 & y(2) = 1 & y(3) = 2 \\ x(1) = -1 & x(2) = 0 & x(3) = 1 \end{array}$$

Si ipotizza che i dati siano generati dal seguente modello

$$y(t) = \theta_1 + \theta_2 x^3(t) + v(t), \quad t = 1, 2, 3$$

dove $v(t)$ sono errori di misura i.i.d. $v(t) \sim N(0, 1)$.

(a) Ricavare l'espressione di θ^{BLUE} .

(b) Ricavare $Var[\theta^{BLUE}]$.

(c) Ricavare gli intervalli di confidenza al 95% per θ_1 e θ_2 .

4. Dire se le seguenti affermazioni sono vere o false: (Punteggio: risposta esatta =1, errore=-1, non risponde =0)

- | | <i>V</i> | <i>F</i> |
|---|--------------------------|--------------------------|
| (a) La somma di due V.C. congiuntamente gaussiane è gaussiana se e solo se sono incorrelate | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (b) Date X ed Y congiuntamente gaussiane e incorrelate, risulta che $f_{X Y}(x Y = y) = f_X(x)$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (c) Per la stima della media m di V.C. i.i.d. gaussiane $X_i \sim N(m, \sigma^2)$, la quantità di informazione di Fisher è σ^2/n . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (d) La varianza della media campionaria di V.C. i.i.d. coincide con la media della varianza campionaria noto il valor medio. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (e) Per la V.C. χ_n^2 , la convergenza in distribuzione ad una normale al crescere di n è una conseguenza della Legge dei Grandi Numeri. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (f) Per V.C. i.i.d. gaussiane, la media campionaria è uno stimatore non polarizzato a minima varianza. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (g) Uno stimatore si dice non polarizzato se $\lim_{n \rightarrow \infty} E[\hat{\theta}] = \theta^o$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (h) Sotto l'ipotesi $I1$, se σ^2 non è nota, allora θ^{BLUE} è una t di Student. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (i) Per modelli gerarchici, la somma dei quadrati dei residui del modello di ordine $k + 1$ può essere minore di quella del modello di ordine k . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| (j) Se due colonne di Φ sono identiche, la condizione di identificabilità non è soddisfatta. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |