

STATISTICA

GIUSEPPE DE NICOLAO

Dipartimento di Informatica e Sistemistica

Università di Pavia

SOMMARIO

- V.C. vettoriali
- Media e varianza campionarie
- Proprietà degli stimatori
- Intervalli di confidenza

V.C. VETTORIALI

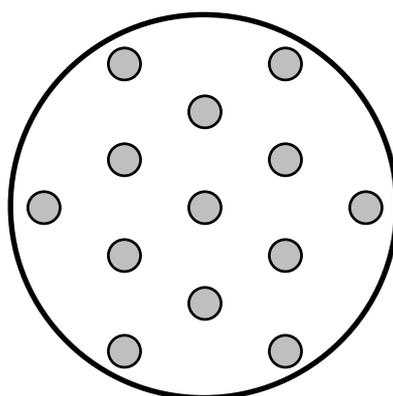
Variabile Casuale Vettoriale X: un esperimento casuale il cui esito è un vettore $X = [X_1 X_2 \dots X_n]'$ di numeri reali

Esempio 1: Lancio di due dadi. $X_1 =$ risultato del primo dado, $X_2 =$ risultato del secondo dado.

Esempio 2: Fermo per la strada una persona a caso e ne misuro la statura X_1 ed il peso X_2 .

Esempio 3: Gli errori di misura X_1, X_2, \dots, X_n compiuti in n misurazioni.

Esempio 4: Campionamento di un Wf: misure X_1, X_2, \dots, X_{13} nei diversi siti.



Funzione di distribuzione:

$$F_X(x) = F_X(x_1, x_2, \dots, x_n) = P(X_1 \leq x_1, X_2 \leq x_2, \dots, X_n \leq x_n)$$

$$\text{Densità di probabilità: } f_X(x) = \frac{\partial^n F_X(x)}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n}$$

$$\text{Indipendenza: } X_1 \text{ e } X_2 \text{ sono indipendenti} \Leftrightarrow F_X(x_1, x_2) = F_{X_1}(x_1)F_{X_2}(x_2) \Leftrightarrow f_X(x_1, x_2) = f_{X_1}(x_1)f_{X_2}(x_2)$$

Interpretazione: Conoscere il valore di X_1 non mi è di nessun aiuto nel prevedere il valore assunto da X_2 .

Esempio 1 (2 dadi): X_1 e X_2 indipendenti

Esempio 2 (statura e peso): X_1 e X_2 non indipendenti

Esempio 3 (errori di misura): in un buon sistema di misura, X_1, X_2, \dots, X_n dovrebbero essere indipendenti

Esempio 4 (campionamento Wf): è ragionevole aspettarsi correlazione

In pratica, si assume che X_1 e X_2 siano indipendenti tutte le volte che sono generate da fenomeni fisici "non interagenti".

Media: $E[X] = [E[X_1] \ E[X_2] \ \dots \ E[X_n]]'$

Matrice varianza: $Var[X] = E[(X-E[X])(X-E[X])']$

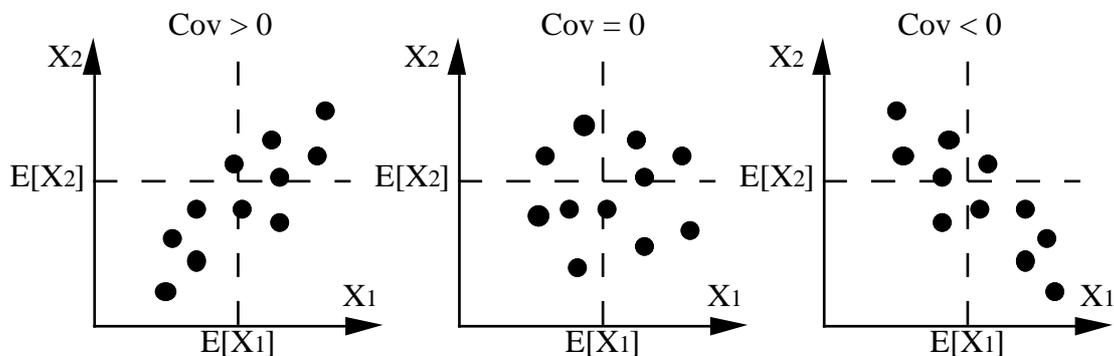
$$Var[X] = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \sigma_{12} & \dots & \sigma_{1n} \\ \sigma_{21} & \sigma_2^2 & \dots & \sigma_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \sigma_{n1} & \sigma_{n2} & \dots & \sigma_n^2 \end{bmatrix} \quad (\text{è simmetrica})$$

$$\sigma_i^2 = Var[X_i]$$

$$\sigma_{ij} = E[(X_i - E[X_i])(X_j - E[X_j])] = Cov[X_i, X_j]$$

Incorrelazione: X_1 e X_2 si dicono incorrelate se $Cov[X_1, X_2] = 0$

- $Cov[X_1, X_2] > 0$: se $X_1 > E[X_1]$ mi aspetto $X_2 > E[X_2]$
- $Cov[X_1, X_2] < 0$: se $X_1 > E[X_1]$ mi aspetto $X_2 < E[X_2]$



Proprietà di media e varianza:

- $E[AX] = AE[X]$ (A matrice reale $m \times n$)



$$E[X_1 + X_2] = E[X_1] + E[X_2]$$

- $Var[AX] = AVar[X]A'$



$$Var[X_1 + X_2] = Var[X_1] + 2Cov[X_1, X_2] + Var[X_2]$$

- X_1 e X_2 incorrelate $\Leftrightarrow Var[X_1 + X_2] = Var[X_1] + Var[X_2]$
- X_1 e X_2 indipendenti $\Rightarrow X_1$ e X_2 incorrelate
(in generale, X_1 e X_2 incorrelate $\not\Rightarrow X_1$ e X_2 indipendenti)

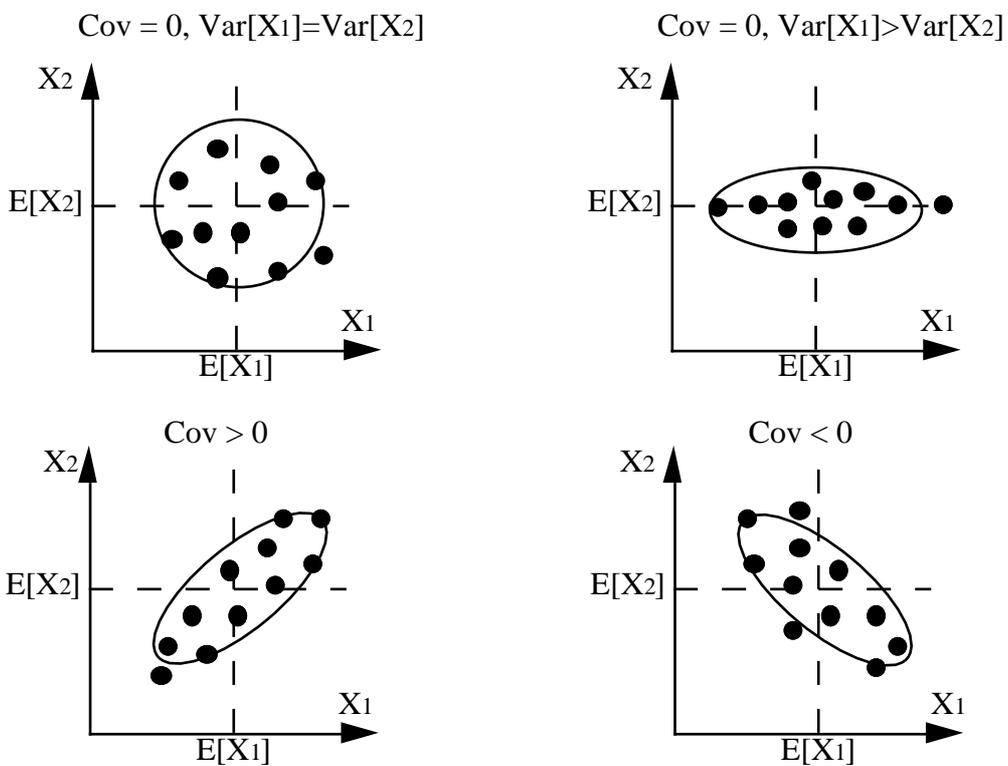
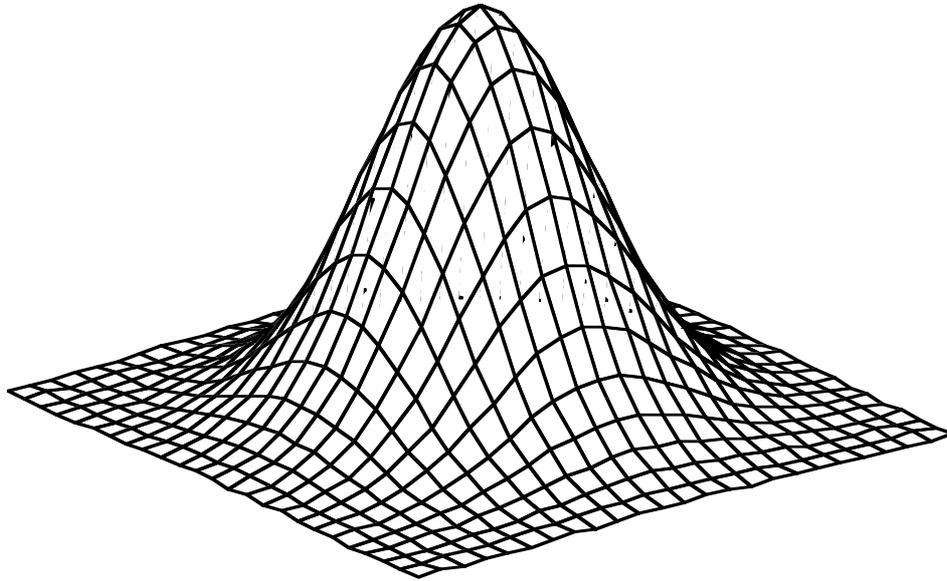
Definizione: Coefficiente di correlazione

$$r_{ij} := \frac{Cov[X_i, X_j]}{\sqrt{Var[X_i] Var[X_j]}} = \frac{\sigma_{ij}}{\sigma_i \sigma_j}$$

Proprietà: $0 \leq |r_{ij}| \leq 1$

V.C. gaussiana vettoriale:

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^n \det(\Sigma)}} e^{-\frac{(x-m)'\Sigma^{-1}(x-m)}{2}}$$



Proprietà:

- $E[X] = m$
- $Var[X] = \Sigma$
- E' completamente caratterizzata da media e matrice varianza
- Le singole V.C. X_1, X_2, \dots, X_n sono gaussiane
- X_1, X_2 incorrelate $\Rightarrow X_1, X_2$ indipendenti
(per V.C. gaussiane indipendenza e incorrelazione sono nozioni equivalenti)
- Data una matrice A ed un vettore B , se definisco $Y = AX + B$ la nuova V.C. vettoriale Y è ancora gaussiana con $E[Y] = AE[X] + B$, $Var[Y] = AVar[X]A'$



X_i gaussiane $\Rightarrow Y = a_0 + a_1X_1 + \dots + a_nX_n$ è *gaussiana*
(la combinazione lineare di V.C. gaussiane è *gaussiana*)

Teorema centrale del limite: Siano X_i V.C. indep.. Allora, sotto larghe ipotesi, la V.C. $Y = X_1 + X_2 + \dots + X_i$ tende, per $i \rightarrow \infty$, ad una V.C. con f.d.d. *gaussiana*.

MEDIA E VARIANZA CAMPIONARIE

Ipotesi: Sono disponibili n valori x_i indipendenti e identicamente distribuiti con media μ e varianza σ^2

Problema (classico): Stimare μ e σ^2

Media campionaria:

$$\bar{X} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n}$$

Varianza campionaria:

$$S^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2}{n-1}$$

La media campionaria e la varianza campionaria (da non confondere con la media e la varianza "teoriche") sono *stimatori* che dipendono dai dati



\bar{X} e S^2 sono variabili casuali!

Proprietà della media campionaria (osservazioni i.i.d.)

Media della media campionaria: $E[\bar{X}] = \mu$

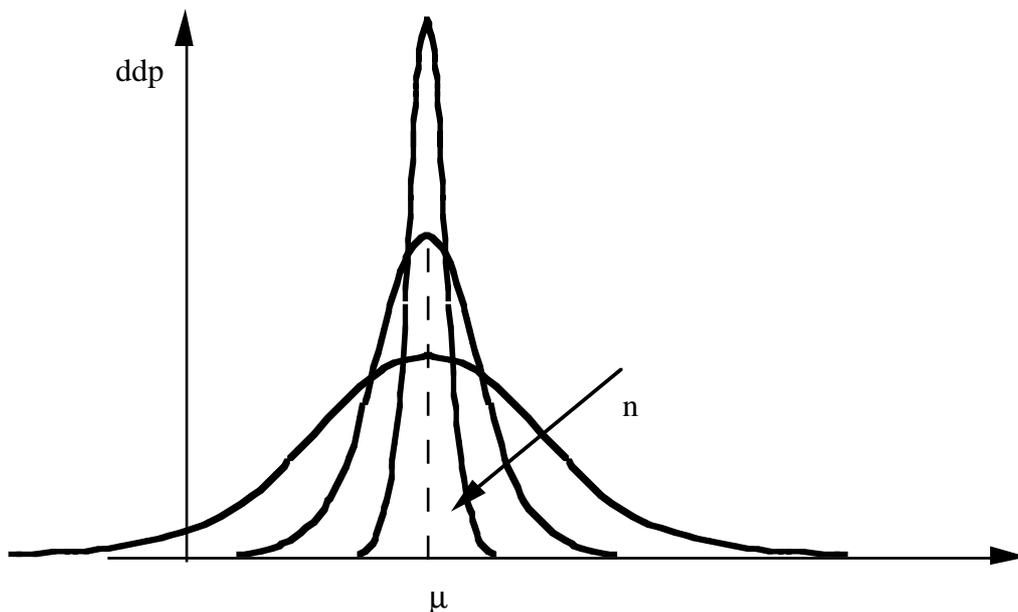
Infatti:

$$E\left[\frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n}\right] = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n E[x_i] = \frac{n\mu}{n} = \mu$$

Varianza della media campionaria: $Var[\bar{X}] = \frac{\sigma^2}{n}$

Infatti:

$$Var\left[\frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n}\right] = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n Var[x_i] = \frac{n\sigma^2}{n^2} = \frac{\sigma^2}{n}$$



Distribuzione:

- x_i gaussiani $\Rightarrow \bar{X}$ gaussiana (somma di V.C. gaussiane)
- x_i non gaussiani $\Rightarrow \bar{X}$ gaussiana per $n \rightarrow \infty$ (per il teorema centrale del limite)

Standardizzazione:

$$Z = \frac{\bar{X} - E[\bar{X}]}{\sqrt{\text{Var}[\bar{X}]}} = \frac{\bar{X} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}}$$



$$\bar{X} = \mu + \frac{\sigma}{\sqrt{n}} Z, \quad Z \sim N(0,1)$$

La media campionaria fornisce il valore della media a meno di un termine di errore che diventa piccolo per $n \rightarrow \infty$

Definizione: Standard Error

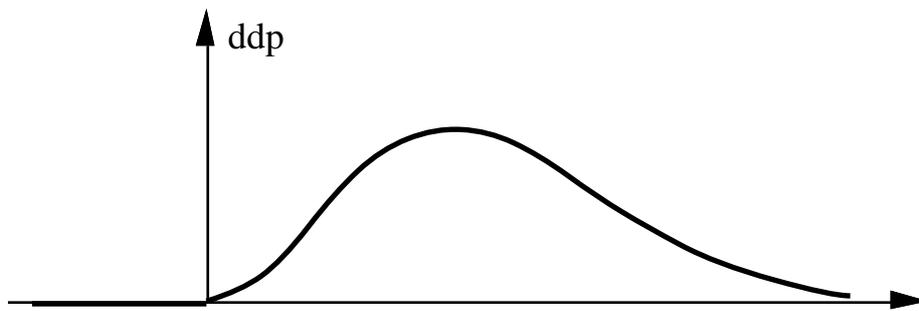
$$SE := \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$

Parentesi: la V.C. "chi-quadrato"

Definizione: Siano $Z_i, i=1, \dots, n$, delle V.C. gaussiane standard tra loro indipendenti. Allora,

$$\chi_n^2 := \sum_{i=1}^n Z_i^2$$

è una V.C. che prende il nome di "chi quadrato" ad n gradi di libertà.



Proprietà:

- $E[\chi_n^2] = n$
- $Var[\chi_n^2] = 2n$
- χ_n^2 tende ad una d.d.p. gaussiana per $n \rightarrow \infty$
(per il teorema centrale del limite)

Proprietà della varianza campionaria (osservazioni i.i.d.)

Media della varianza campionaria: $E[S^2] = \sigma^2$

Distribuzione:

- x_i gaussiani $\Rightarrow S^2$ è una χ_{n-1}^2 ed è indipendente da \bar{X}
Precisamente:

$$\frac{(n-1)S^2}{\sigma^2} = \chi_{n-1}^2$$

- La distribuzione precedente non è robusta rispetto all'ipotesi di normalità delle osservazioni.

PROPRIETA' DEGLI STIMATORI

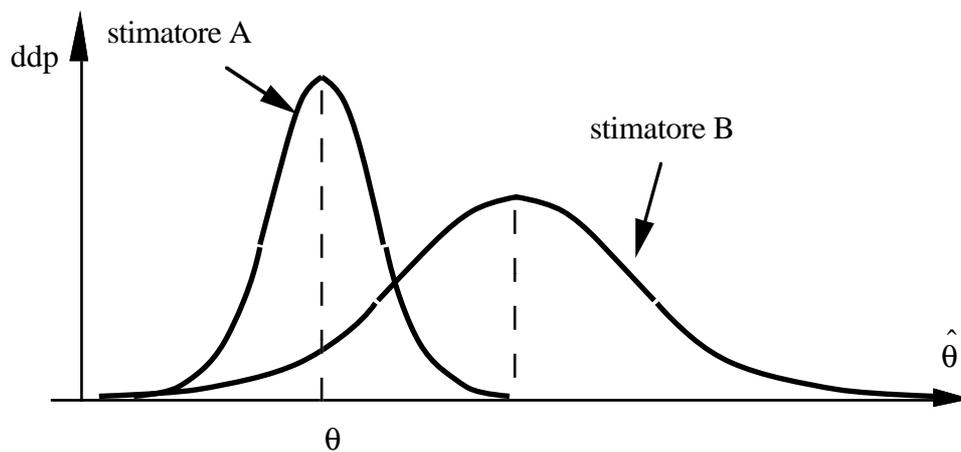
D'ora in poi, $\hat{\theta}$ indica uno stimatore di un parametro θ .

Esempio: $\theta = \mu$, $\hat{\theta} = \bar{X}$

Osservazione fondamentale: $\hat{\theta} = \hat{\theta}(x_1, \dots, x_n)$ è una funzione dei dati x_1, \dots, x_n che sono V.C. \Rightarrow anche $\hat{\theta}$ è una V.C.



Per giudicare uno stimatore non basta vedere se "ci azzecca" in uno o due casi (sono risultati casuali!) ma bisogna analizzare la sua d.d.p.

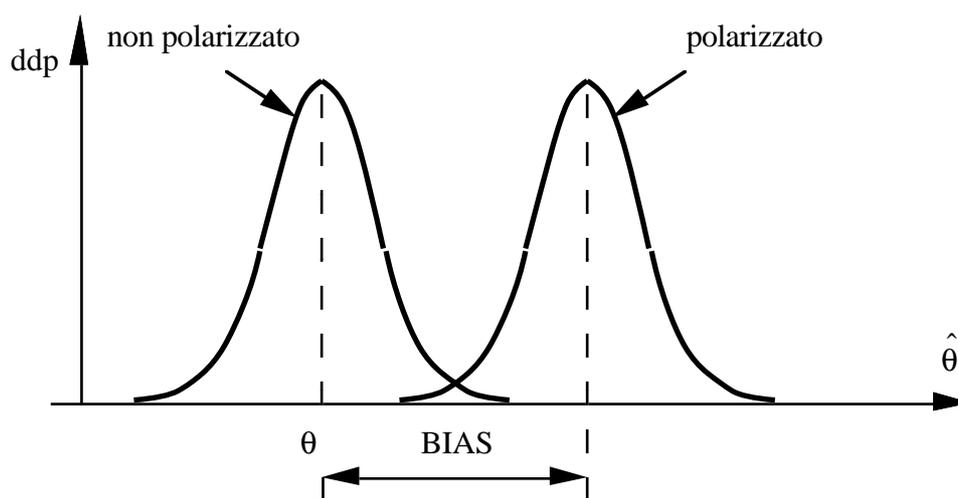


lo stimatore A è migliore di B

(una volta ogni tanto può però capitare che A commetta un errore maggiore di quello commesso da B)

Proprietà degli stimatori

Non polarizzazione: Uno stimatore si dice *non-polarizzato* (unbiased) quando $E[\hat{\theta}] = \theta$. La differenza $E[\hat{\theta}] - \theta$ è detta BIAS (errore sistematico).



Esempio 1: Media campionaria ($\theta = \mu$, $\hat{\theta} = \bar{X}$).

$$E[\bar{X}] = \mu \Rightarrow \text{stimatore non polarizzato}$$

Esempio 2: Varianza campionaria ($\theta = \sigma^2$, $\hat{\theta} = S^2$).

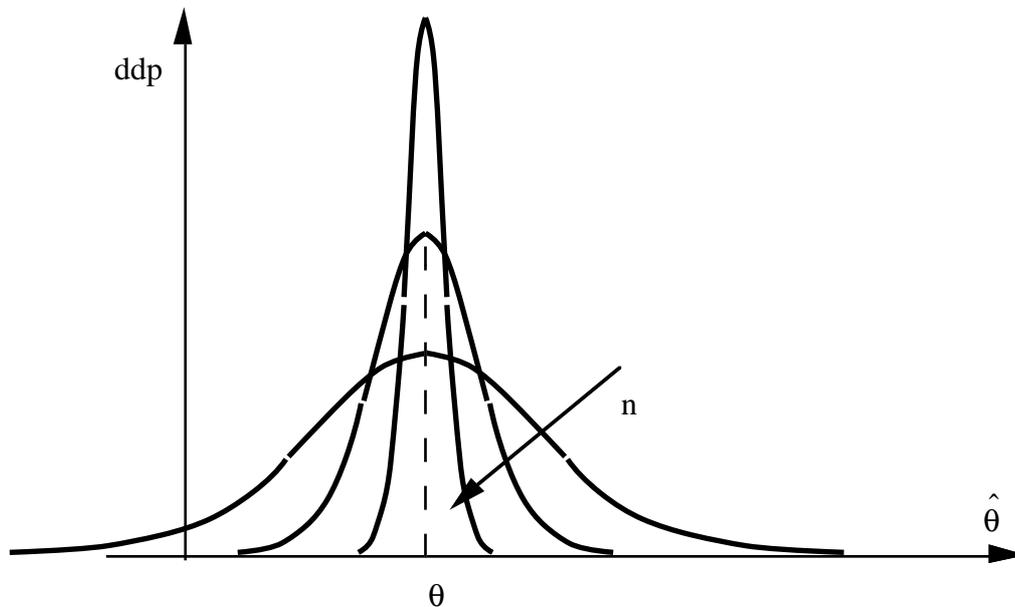
$$E[S^2] = \sigma^2 \Rightarrow \text{stimatore non polarizzato}$$

Osservazione: Se nel denominatore di S^2 usassi n invece di $n-1$, lo stimatore sarebbe polarizzato.

Consistenza: Uno stimatore si dice *consistente* quando

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \hat{\theta} = \theta$$

(nel senso che $\lim_{n \rightarrow \infty} E[\hat{\theta}] = \theta$, $\lim_{n \rightarrow \infty} Var[\hat{\theta} - \theta]^2 = 0$, per es.)



Interpretazione: al crescere di n , l'errore di stima tende a zero.

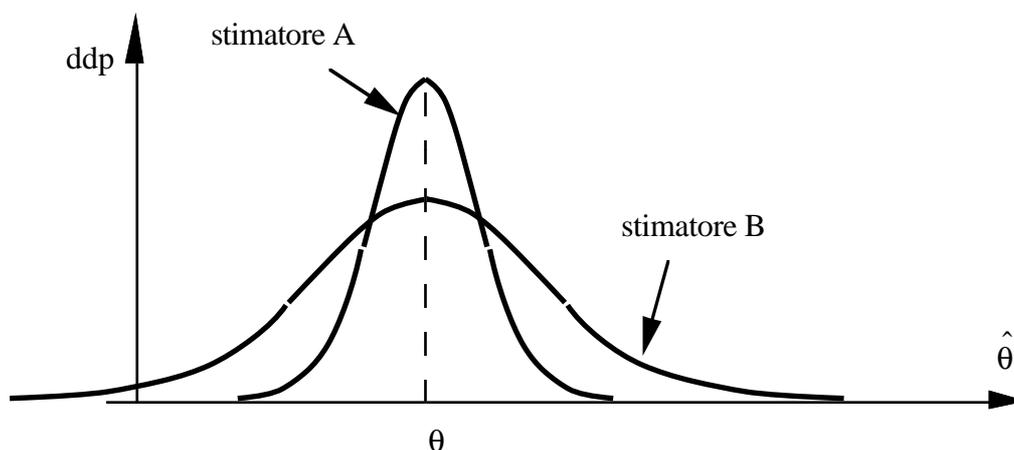
Legge dei grandi numeri: La media campionaria è uno stimatore consistente della media.

Proprietà: S^2 è uno stimatore consistente della varianza.

Asintotica normalità: Per $n \rightarrow \infty$, la f.d.d. di $\hat{\theta}$ tende a diventare gaussiana.

Esempio: \bar{X} è asintoticamente normale (per il teorema centrale del limite).

Osservazione: Per gli stimatori *non polarizzati*, $\text{Var}[\hat{\theta}]$ costituisce un indice della precisione dello stimatore.



Stimatore a minima varianza: Lo stimatore $\hat{\theta}^m$ è detto *a minima varianza* se $\text{Var}[\hat{\theta}^m] < \text{Var}[\hat{\theta}]$, dove $\hat{\theta}$ è un qualsiasi altro stimatore ($\hat{\theta}^m$ è il miglior stimatore possibile).

Esempio: Se i dati x_i sono i.i.d. gaussiani, la media campionaria è lo stimatore a minima varianza.

Osservazione: Per stimatori polarizzati, la varianza da sola è poco indicativa.

Esempio: $\hat{\theta} = 10$, indipendentemente dai dati $\Rightarrow \text{Var}[\hat{\theta}] = 0$ (ma è un pessimo stimatore).

Indice di accuratezza per stimatori polarizzati:
Errore quadratico medio (*Mean Square Error*)

$$MSE := E[(\hat{\theta} - \theta)^2]$$

(mi dice quanto è concentrata attorno allo zero la d.d.p. dell'errore di stima)

Osservazione: *MSE* pesa sia *BIAS* che variabilità; infatti:

$$\begin{aligned} MSE &:= E[(\hat{\theta} - E[\hat{\theta}] + E[\hat{\theta}] - \theta)^2] = \\ &= E[(\hat{\theta} - E[\hat{\theta}])^2 + 2(\hat{\theta} - E[\hat{\theta}])(E[\hat{\theta}] - \theta) + (E[\hat{\theta}] - \theta)^2] = \\ &= \text{Var}[\hat{\theta}] + 2E[\hat{\theta} - E[\hat{\theta}]](E[\hat{\theta}] - \theta) + (E[\hat{\theta}] - \theta)^2 = \\ &= \text{Var}[\hat{\theta}] + \text{BIAS}^2 \end{aligned}$$

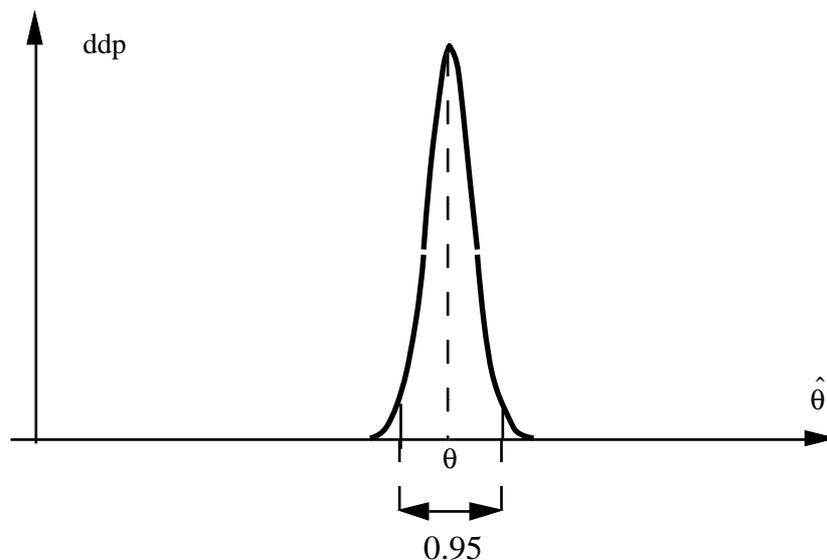
INTERVALLI DI CONFIDENZA

Dato che $\hat{\theta}(x_1, \dots, x_n)$ è una V.C. conoscere $\hat{\theta}$ non mi dà garanzie sul valore effettivo di θ .



E' privo di senso fornire stime $\hat{\theta}$ senza fornire indicazioni sull'ampiezza dell'errore di stima $\theta - \hat{\theta}$

Se $\hat{\theta}$ è non polarizzato, può essere sufficiente conoscere $Var[\hat{\theta}]$ (se è piccola, la stima è accurata)



Se conosco la d.d.p. di $\hat{\theta}$ posso dare indicazioni più precise

Intervallo di confidenza al 95%: $I_{95} = [L_{95}, U_{95}]$ tale che:

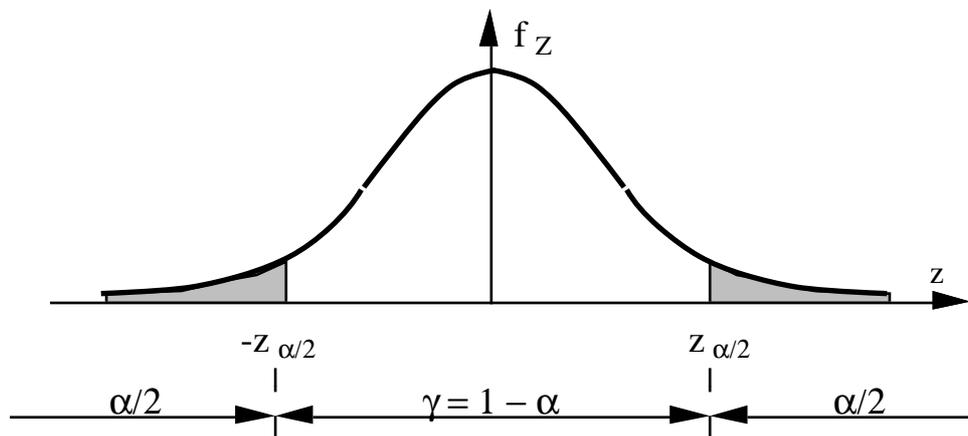
$$P(\theta \in I_{95}) = 0.95 = \gamma \text{ (coeff. di confidenza)}$$

$$\alpha := 1 - \gamma$$

Intervalli di confidenza per la media di V.C. gaussiane i.i.d., σ^2 nota

$$Z = \frac{\bar{X} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}}$$

Cerco $z_{\alpha/2}$ tale che $P(Z \geq z_{\alpha/2}) = \alpha/2$



α	0.10	0.05	0.01	0.002	0.001
z_{α}	1.28	1.645	2.33	2.88	3.090
$z_{\alpha/2}$	1.645	1.96	2.576	3.090	3.291

$$P(|Z| \leq z_{\alpha/2}) = 1 - \alpha = \gamma$$



$$P\left(\left|\frac{\bar{X} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}}\right| \leq z_{\alpha/2}\right) = \gamma$$



$$P\left(\bar{X} - z_{\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \leq \mu \leq \bar{X} + z_{\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right) = \gamma$$

Scegliendo $\gamma = 0.95 \Rightarrow \alpha = 0.05 \Rightarrow z_{\alpha/2} = 1.96$



$$I_{0.95} = \left[\bar{X} - 1.96 \frac{\sigma}{\sqrt{n}}, \bar{X} + 1.96 \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right]$$

In pratica, se risulta $I_{0.95} = [52.26 - 0.03, 52.26 + 0.03]$, scriveremo $\mu = 52.26 \pm 0.03$

Osservazione: per dimezzare I_γ bisogna quadruplicare il numero n dei dati (la precisione costa!).

Scegliendo $\gamma = 0.9973 \Rightarrow \alpha = 0.0027 \Rightarrow z_{\alpha/2} = 3$



$$I_\gamma = \left[\bar{X} - 3 \frac{\sigma}{\sqrt{n}}, \bar{X} + 3 \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right]$$

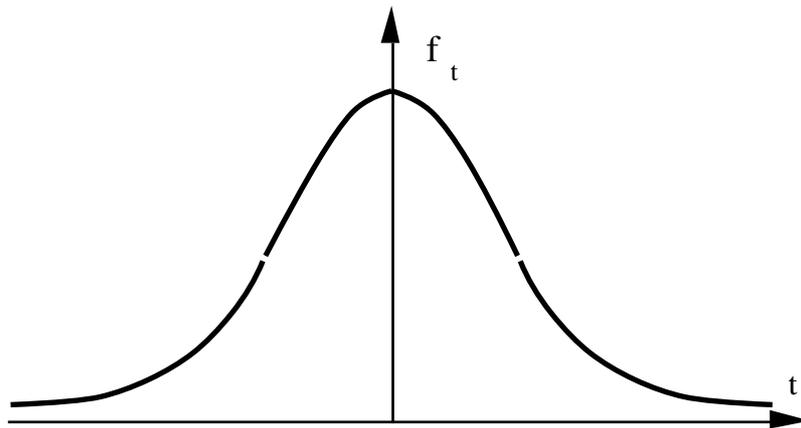
Parentesi: la V.C. "t di Student"

"Student": pseudonimo di W.S. Gosset (1876-1937)

Definizione: Siano $Z_i, i=0, \dots, n$, delle V.C. gaussiane standard i.i.d.. Allora,

$$t_n := \frac{Z_0 \sqrt{n}}{\sqrt{\sum_{i=1}^n Z_i^2}} = \frac{Z_0 \sqrt{n}}{\chi_n}$$

è una V.C. che prende il nome di "t di Student" ad n gradi di libertà.



Proprietà:

- Simile ad una gaussiana ma più "panciuta"
- $E[t_n] = 0$
- $Var[t_n] = \frac{n}{n-2}$
- t_n tende ad una d.d.p. gaussiana standard per $n \rightarrow \infty$

Intervalli di confidenza per la media di V.C. gaussiane i.i.d., σ^2 non nota

Si vede che

$$\frac{\bar{X} - \mu}{\frac{S}{\sqrt{n}}} = t_{n-1}$$

Cerco $t_{\alpha/2}$ tale che $P(t_{n-1} \geq t_{\alpha/2}) = \alpha/2$
 (risulta sempre $t_{\alpha/2} > z_{\alpha/2}$)

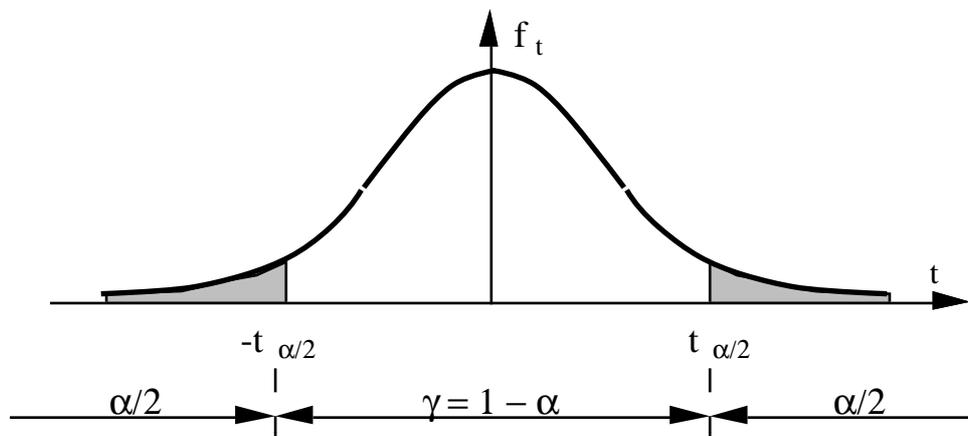


Tabella: Valori di $t_{\alpha/2}$

n	$\alpha = 0.1$	$\alpha = 0.05$	n	$\alpha = 0.1$	$\alpha = 0.05$	n	$\alpha = 0.1$	$\alpha = 0.05$
1	6.314	12.706	16	1.746	2.120	40	1.684	2.021
2	2.920	4.303	17	1.740	2.110	60	1.671	2.000
3	2.353	3.182	18	1.734	2.101	120	1.658	1.980
4	2.132	2.776	19	1.729	2.093	∞	1.645	1.960
5	2.015	2.571	20	1.725	2.086			
6	1.943	2.447	21	1.721	2.080			
7	1.895	2.365	22	1.717	2.074			
8	1.860	2.306	23	1.714	2.069			
9	1.833	2.262	24	1.711	2.064			
10	1.812	2.228	25	1.708	2.060			
11	1.796	2.201	26	1.706	2.056			
12	1.782	2.179	27	1.703	2.052			
13	1.771	2.160	28	1.701	2.048			
14	1.761	2.145	29	1.699	2.045			
15	1.753	2.131	30	1.697	2.042			

$$P(|t_{n-1}| \leq t_{\alpha/2}) = 1 - \alpha = \gamma$$



$$P\left(\left|\frac{\bar{X} - \mu}{\frac{S}{\sqrt{n}}}\right| \leq t_{\alpha/2}\right) = \gamma$$



$$P\left(\bar{X} - t_{\alpha/2} \frac{S}{\sqrt{n}} \leq \mu \leq \bar{X} + t_{\alpha/2} \frac{S}{\sqrt{n}}\right) = \gamma$$

Osservazioni:

- Unica differenza rispetto al caso con varianza nota:
uso S e $t_{\alpha/2}$ al posto di σ e $z_{\alpha/2}$
- Non conoscere σ^2 allarga l'intervallo
- Per $n \rightarrow \infty$, $t_{\alpha/2}$ diventa gaussiana $\Rightarrow z_{\alpha/2}$ al posto di $t_{\alpha/2}$

Intervalli di confidenza per la varianza di V.C. gaussiane i.i.d.

$$\frac{(n-1)S^2}{\sigma^2} = \chi^2_{n-1}$$

Cerco $\chi^2_{\alpha/2, n-1}$ e $\chi^2_{1-\alpha/2, n-1}$

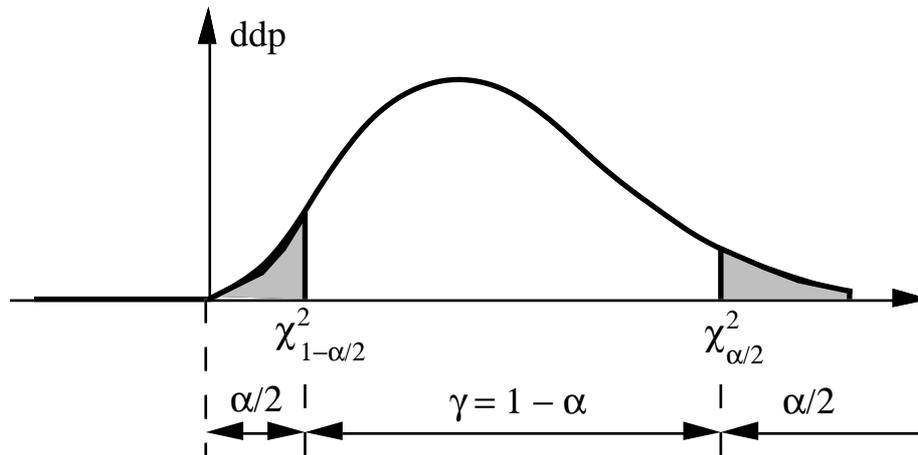


Tabella: Valori di $\chi^2_{\alpha, n}$

<i>n</i>	$\alpha=0.975$	$\alpha=0.95$	$\alpha=0.05$	$\alpha=0.025$	<i>n</i>	$\alpha=0.975$	$\alpha=0.95$	$\alpha=0.05$	$\alpha=0.025$
1	0.00	0.00	3.84	5.02	16	6.91	7.96	26.30	28.85
2	0.05	0.10	5.99	7.38	17	7.56	8.67	27.59	30.19
3	0.22	0.35	7.81	9.35	18	8.23	9.39	28.87	31.53
4	0.48	0.71	9.49	11.14	19	8.91	10.12	30.14	32.85
5	0.83	1.15	11.07	12.38	20	9.59	10.85	31.41	34.17
6	1.24	1.64	12.59	14.45	25	13.12	14.61	37.65	40.65
7	1.69	2.17	14.07	16.01	30	16.79	18.49	43.77	46.98
8	2.18	2.73	15.51	17.53	40	24.43	26.51	55.76	59.34
9	2.70	3.33	16.92	19.02	50	32.36	34.76	67.50	71.42
10	3.25	3.94	18.31	20.48	60	40.48	43.19	79.08	83.30
11	3.82	4.57	19.68	21.92	70	48.76	51.74	90.53	95.02
12	4.40	5.23	21.03	23.34	80	57.15	60.39	101.88	106.63
13	5.01	5.89	22.36	24.74	90	65.65	69.13	113.14	118.14
14	5.63	6.57	23.68	26.12	100	74.22	77.93	124.34	129.56
15	6.27	7.26	25.00	27.49					

$$P(\chi^2_{1-\alpha/2, n-1} \leq \chi^2_{n-1} \leq \chi^2_{\alpha/2, n-1}) = 1 - \alpha = \gamma$$



$$P\left(\chi^2_{1-\alpha/2, n-1} \leq \frac{(n-1)S^2}{\sigma^2} \leq \chi^2_{\alpha/2, n-1}\right) = \gamma$$



$$P\left(\frac{(n-1)S^2}{\chi^2_{\alpha/2, n-1}} \leq \sigma^2 \leq \frac{(n-1)S^2}{\chi^2_{1-\alpha/2, n-1}}\right) = \gamma$$

Attenzione: Intervalli poco robusti rispetto all'ipotesi di gaussianità dei dati

CONCLUSIONI

- Essendo basato su dati casuali, lo stimatore è una V.C.
- Caratteristiche fondamentali di uno stimatore: polarizzazione e varianza.
- E' fondamentale fornire insieme alle stime un indice della loro affidabilità



intervalli di confidenza

- Attenzione alle ipotesi sulle distribuzioni.

DOMANDE

- | | <i>V</i> | <i>F</i> |
|--|--------------------------|--------------------------|
| 1. $E[X+Y] = E[X]+E[Y]$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 2. $Var[X+Y] = Var[X] + Cov[X,Y] + Var[Y]$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 3. Se due V.C. X e Y sono indipendenti, allora sono anche incorrelate. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 4. La media della varianza campionaria è uguale alla varianza della media campionaria. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 5. La varianza della media campionaria di n osservazioni i.i.d. tende a zero per $n \rightarrow \infty$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 6. La d.d.p. della media campionaria di dati i.i.d. tende a diventare gaussiana al crescere di n . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 7. La d.d.p. della varianza campionaria di dati i.i.d. gaussiani è gaussiana. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 8. Se si raddoppia la numerosità n del campione, l'ampiezza dell'intervallo di confidenza viene dimezzata. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 9. Lo Standard Error fornisce un indice della precisione della media campionaria come stimatore della media. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 10. Se X e Y hanno entrambe media > 0 , allora $Cov[X,Y] > 0$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |

ESERCITAZIONE 1

Date delle V.C. X e Y congiuntamente gaussiane con $E[X] = E[Y] = 0$, si considerino le seguenti triplette di varianze e covarianze:

1) $\sigma_X^2 = 9, \sigma_Y^2 = 1, \sigma_{XY} = 0$

2) $\sigma_X^2 = 1, \sigma_Y^2 = 9, \sigma_{XY} = 0$

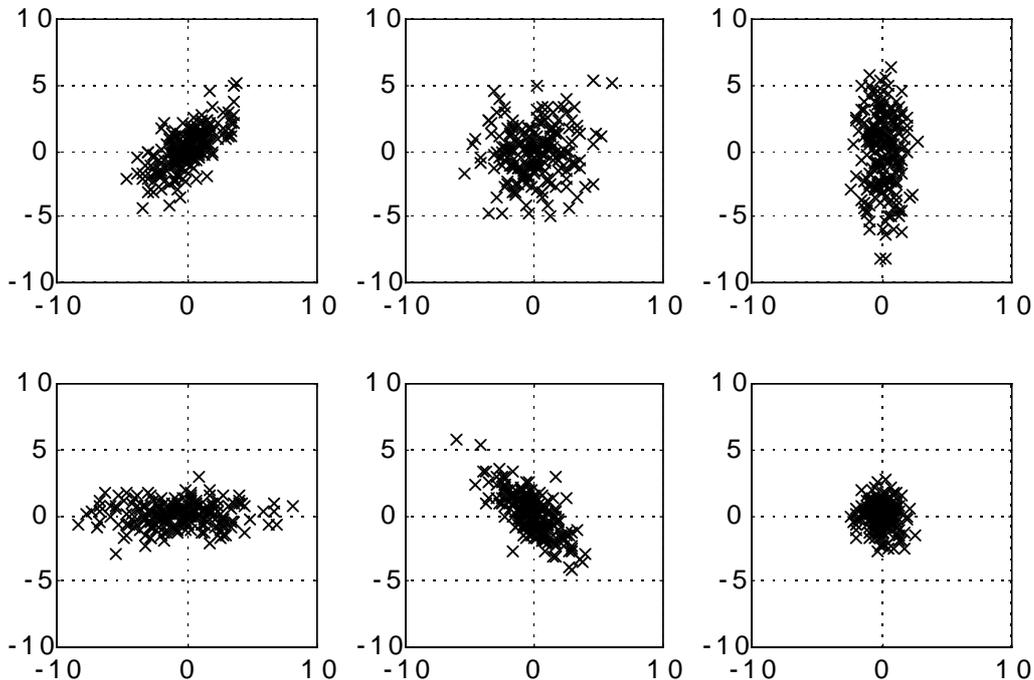
3) $\sigma_X^2 = 3, \sigma_Y^2 = 3, \sigma_{XY} = 2.1$

4) $\sigma_X^2 = 3, \sigma_Y^2 = 3, \sigma_{XY} = -2.1$

5) $\sigma_X^2 = 1, \sigma_Y^2 = 1, \sigma_{XY} = 0$

6) $\sigma_X^2 = 4, \sigma_Y^2 = 4, \sigma_{XY} = 0$

Riportare sopra i seguenti scatter plot il numero della corrispondente tripletta $\sigma_X^2, \sigma_Y^2, \sigma_{XY}$



RISPOSTE

V *F*

1. $E[X+Y] = E[X]+E[Y]$.
2. $\text{Var}[X+Y] = \text{Var}[X] + \text{Cov}[X,Y] + \text{Var}[Y]$.
3. Se due V.C. X e Y sono indipendenti, allora sono anche incorrelate.
4. La media della varianza campionaria è uguale alla varianza della media campionaria.
5. La varianza della media campionaria di n osservazioni i.i.d. tende a zero per $n \rightarrow \infty$.
6. La d.d.p. della media campionaria di dati i.i.d. tende a diventare gaussiana al crescere di n .
7. La d.d.p. della varianza campionaria di dati i.i.d. gaussiani è gaussiana.
8. Se si raddoppia la numerosità n del campione, l'ampiezza dell'intervallo di confidenza viene dimezzata.
9. Lo Standard Error fornisce un indice della precisione della media campionaria come stimatore della media.
10. Se X e Y hanno entrambe media > 0 , allora $\text{Cov}[X,Y] > 0$.

SOLUZIONE ESERCITAZIONE 1

